



جامعة تكريت

جامعة تكريت - كلية التربية للبنات - قسم
الرياضيات
- المرحلة الأولى
- مادة الفيزياء الجامعية
- الحركة التوافقية
- أ.م.د. سروة عبدالقادر محمد صالح
srwa.muhammad@tu.edu.iq

نظريّة الاهتزاز الحر

إن كل جسم يمتلك خاصيّتي المرونة والقصور الذاتي له القابلية على الاهتزاز إذا ما استثير.

الاهتزاز : هي حركة جسيم ذهابا حول نقطه ثابتة تدعى بموضع التوازن والاستقرار

موضع الاستقرار : هي نقطة تتعدم فيها محصلة القوى المؤثرة في الجسم المهتز وتمثل نقطة

سكنه عندما يتوقف عن الاهتزاز

الجسيم : هو أي جسم صلب وصغير لا يتغيّر حجمه ويتحسّن كقطعة واحدة

الحركة الدورية : هي حركة جسم مهتز في مسار محدد تتكرر في فترات زمنية منتظمة وقد يكون

مسار هذه الحركة بسيطاً أو معقداً مثل الحركة الدائرية وحركة جسم معلق بناطص وحركة الشوكة

الرنانة.

الحركة الاهتزازية : هي الحركة الدورية التي تتعكس دوراتها بفترات زمنية منتظمة أي إنها حركة

ذهاب وإياب مثل حركة البندول البسيط والجسم المعلق بناطص.

الحركة التوافقية البسيطة : هي حركة جسم على خط مستقيم بتعجيل يتناسب طردياً مع إزاحته عن

نقطة ثابتة تمثل موضع توازنه واتجاهه دائماً متوجهاً نحو تلك النقطة (أي موضع الاستقرار).

شروط الحركة التوافقية البسيطة

1- إن يكون مسار الجسم على خط مستقيم يمر بنقطة ثابتة تمثل موضع استقراره.

2- إن مقدار تعجيل الجسم يتناسب طردياً مع مقدار إزاحته عن موضع التوازن ، أي أن هناك قوة تدعى القوة المعيدة تحاول إعادة الجسم لموضعه الأصلي.

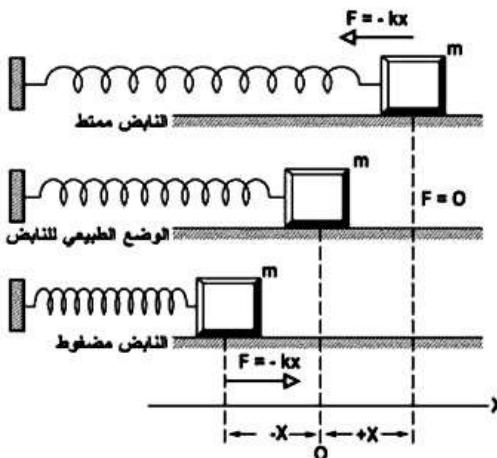
3- إن اتجاه تعجيل الجسم يكون دائماً متوجهاً نحو التوازن .

معادلة الحركة الخطية التوافقية البسيطة

إذا كان لدينا جسم كتلته m يتحرك على سطح أفقى أملس بسبب تأثير ناطص مربوط بالجسم كما

في الشكل أدناه وقد أزيح الجسم إزاحة آنية طفيفة مقدارها x من موضع التوازن وضمن حدود

المرونة فإن القوه التي تحاول إرجاع الجسم إلى موضع توازنه تدعى (قوة المعيدة)



$$F = -kx \quad \dots \dots \dots (1)$$

من قانون هوك

حيث k تمثل ثابت المرونة والإشارة السالبة تشير إلى إن اتجاه القوة يعاكس اتجاه زيادة الإزاحة.

وبتطبيق قانون نيوتن الثاني للجسم المتحرك والذي ينص على (محصلة القوى المؤثرة في الجسم

ΣF يساوي حاصل ضرب حاصل ضرب كتلته m في التهجدل a)

$$\Sigma F = ma \quad \dots \dots \dots (2)$$

و بما إن محصلة القوى المؤثرة في الجسم الممتد هي

$$\Sigma F = -kx$$

من المعادلة (2) نحصل على

$$\Sigma F = m \frac{d^2x}{dt^2} \quad \dots \dots \dots (3)$$

$$-kx = m \frac{d^2x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{k}{m} x \quad \dots \dots \dots (4)$$

وإذا فرضنا إن w_0 هي مقدار ثابت تمثل فيزيائيا التردد الزاوي للممتد وبالتالي

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -w_0^2 x \quad \dots \dots \dots (5)$$

وهي معادلة تفاضلية من المرتبة الثانية تدعى بمعادلة الحركة التوافقية البسيطة.

حل معادلة الحركة التوافقية البسيطة

حل معادلة الحركة التوافقية البسيطة يجب ان نفرض معاوّلة مشابهة لمعادلة الحركة التوافقية

البسطة اذا علمنا الشروط الابتدائية للحركة عند بدء الحركة

$$X = A \sin \omega t \dots \dots \dots \quad (6)$$

حيث A يمثل ثابت اختياريا ، α يمثل ثابت تحويل الزمن إلى زاوية

$$\frac{dx}{dt} = A\alpha \cos at \quad \Rightarrow \quad \frac{d^2x}{dt^2} = -A\alpha^2 \sin at$$

وبالتعويض عن x وعن $\frac{d^2x}{dt^2}$ في المعادلة (5) ينتج

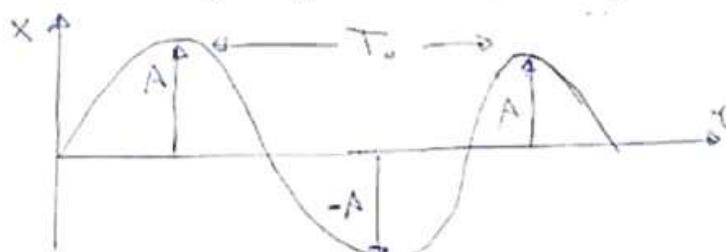
$$-\alpha^2 \sin \alpha t = -w_A \sin \alpha t$$

وينتساوي الطرفين يكون $w = \alpha$ وتكون المعادلة (6) كالتالي:

$$X = A \sin w_c t \dots\dots\dots(7)$$

وتمثل الحل الخاص لمعادلة الحركة التوافقية بتطبيق الشروط الابتدائية إن هذا الحل يشير إلى إن

الحركة الخطية التوافقية هي حب يمكن تمثيلها بالمنحنى الجيب



والحل أعلاه يحتوي على ثابت اختياري واحد لذلك يمثل حل خاص وليس حلًا كاملاً لمعادلة تفاضلية من الرتبة الثانية حيث من المعلوم إن الحل العام لمثل هذا النوع من المعادلات يجب أن يتضمن ثابتين اختياريين، لذلك هناك حل آخر لالمعادلة التفاضلية للمركبة الخطية التوافقية هو

$$X = B \cos b t \dots\dots (8)$$

H.W.

يأخذ المشتقة الأولى، والثانية للمعادلة (8) نحصل على،

$$\frac{dx}{dt} = -bB \sin bt \dots\dots\dots(9)$$

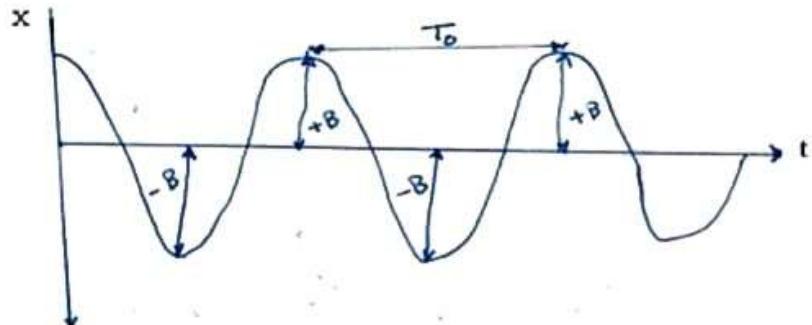
$$\frac{d^2x}{dt^2} = -b^2 B \cos bt \dots \dots \dots (10)$$

وبنطاعيصن المعادلتين (10,8) في معادلة (5) نحصل على

$$-b^2 B \cos bt = -w_0^2 B \cos bt$$

$$\Rightarrow X = B \cos w_0 t \dots\dots\dots(11)$$

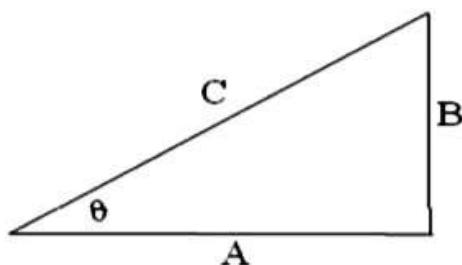
إن هذا الحل يمثل حلًا خاصًا لأن يحتوي على ثابت اختياري واحد ويمكن تمثيله بمنحنى الجيب تمام.



ولما كانت المعادلين (7,11) مسقليتين عن بعضهما البعض وكل منها يمثل حلًا خاصاً يختلف عن الآخر لذلك يمكن اعتبار مجموع هذين المعادلين حلًا آخر للمعادلة (5) وبذلك يصبح

$$X(t) = A \sin \omega_n t + B \cos \omega_n t \dots\dots(12)$$

إن هذا الحل يحتوي على ثابتين A, B لذلك يمكن اعتباره حلًا عامًا وكاملًا للمعادلة التفاضلية للحركة الخطية التوافقية البسيطة، ويمكن تبسيط هذا الحل بفرض إن A, B يمثلان طول ضلعين متساوين في مثلث قائم الزاوية طول وتره C كما في الشكل أدناه



$$C^2 = A^2 + B^2$$

حيث إن

وبضرب الطرف الأيمن من المعادلة(12) والقسمة على C نحصل على

$$X(t) = C \left[\frac{A}{C} \sin w_o t + \frac{B}{C} \cos w_o t \right]$$

من المثلثات لدينا

$$\sin \theta = \frac{B}{C} \quad , \quad \cos \theta = \frac{A}{C} \quad , \quad \tan \theta = \frac{B}{A}$$

$$X(t) = C \sin(\omega_0 t + \theta)$$

هذه المعادلة تمثل حلًا عامًّا لمعادلة التفاضلية من الرتبة الثانية لأنها تتضمن ثابتين اختياريين هما C, θ .

X : تمثل الإزاحة الخطية الآنية من موضع التوازن في الزمن t
 C : تمثل سعة الاهتزاز وهي أقصى قيمة للإزاحة من موضع التوازن

ω_0 : تمثل التردد الزاوي $= \sqrt{\frac{k}{m}}$ حيث

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

تدل الزاوية $(\omega t + \theta)$ على الطور الآني أو الطور الذي يحدد حالة الجسم المهتز في أي لحظة.

θ : تمثل الطور الابتدائي لحركة الجسم ، أي تحدد موضع الجسم عندما $t=0$ حيث

$$\theta = \frac{2\pi x}{\lambda}$$

وحدة الطور هي زاوية نصف قطرية
 لو عرضنا عن θ و W بما يساويها فان:

$$X(t) = A \sin(2\pi f t - \frac{2\pi x}{\lambda})$$

$$X(t) = A \sin 2\pi (\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda})$$

فإذا كان K (ثابت الانتشار) $= \frac{2\pi}{\lambda}$ ، وعليه

معادلة الإزاحة

$$X(t) = A \sin(\omega t - kx)$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 A \sin(\omega t - kx) \quad \text{كما إن}$$

وتوضح معادلة التعجيل إن القوة المؤثرة على جسم ستؤدي إلى إزاحته في اتجاه معاكس وهذا يؤكّد
 إن الجسم سيقوم بحركة اهتزازية بسيطة زمنها الدوري هو :